

## EJEMPLO DE PROBLEMA

### PROBLEMA DE ALGEBRA

Sea  $f$  un automorfismo de  $\mathbb{R}^4$  que verifica  $f^2 + I = 0$ , donde  $I$  y  $0$  son los automorfismos identidad y nulo de  $\mathbb{R}^4$ . Probar que:

a)  $f$  es un automorfismo de  $\mathbb{R}^4$ .

b) Existe una base de  $\mathbb{R}^4$  en la que  $f$  tiene por matriz  $M = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

c) Si  $A$  es la matriz de  $f$  en una base dada, entonces  $\det(A) = 1$ .

**Solución:**

a)  $f^2 + I = 0 \Rightarrow f \circ f = -I \Rightarrow f \circ (-f) = I$  de donde  $f$  tiene inverso y, por tanto, es un automorfismo.

b) Sea  $\vec{u}_1 \neq \vec{0}$   $\vec{u}_2 = f(\vec{u}_1)$ . Supongamos que  $\vec{u}_1, \vec{u}_2$  son linealmente dependientes entonces  $\vec{u}_2 = \lambda \vec{u}_1$  y se tendría que  $\left. \begin{array}{l} f(\vec{u}_2) = f^2(\vec{u}_1) = -\vec{u}_1 \\ f(\vec{u}_2) = \lambda f(\vec{u}_1) = \lambda \vec{u}_2 = \lambda^2 \vec{u}_1 \end{array} \right\} \Rightarrow \lambda^2 = -1$  lo cual

es absurdo y, por tanto,  $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2\}$  son linealmente independientes.

Consideremos ahora  $\vec{u}_3 \in (\mathbb{R}^4 - L[\vec{u}_1, \vec{u}_2])$  y  $\vec{u}_4 = f(\vec{u}_3)$ . Con estos vectores se tiene

$f(\vec{u}_2) = f(f(\vec{u}_1)) = -\vec{u}_1$  y análogamente se tiene también  $f(\vec{u}_4) = f(f(\vec{u}_3)) = -\vec{u}_3$ .

Veamos que  $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3, \vec{u}_4\}$  son linealmente independientes. Sean para ello

$\lambda_1, \dots, \lambda_4 \in \mathbb{R}$  tales que

$\lambda_1 \vec{u}_1 + \lambda_2 \vec{u}_2 + \lambda_3 \vec{u}_3 + \lambda_4 \vec{u}_4 = \vec{0} \Rightarrow \lambda_1 \vec{u}_1 + \lambda_2 \vec{u}_2 = -\lambda_3 \vec{u}_3 - \lambda_4 \vec{u}_4$  (\*), y aplicando  $f$

obtenemos,

$\lambda_1 f(\vec{u}_1) + \lambda_2 f(\vec{u}_2) = -\lambda_3 f(\vec{u}_3) - \lambda_4 f(\vec{u}_4) \Rightarrow \lambda_1 \vec{u}_2 - \lambda_2 \vec{u}_1 = -\lambda_3 \vec{u}_4 + \lambda_4 \vec{u}_3$  (\*\*). Con las

igualdades (\*) y (\*\*) podemos eliminar  $\vec{u}_4$ :

$$\lambda_3(\lambda_1 \vec{u}_1 + \lambda_2 \vec{u}_2) - \lambda_4(\lambda_1 \vec{u}_2 - \lambda_2 \vec{u}_1) = \lambda_3(-\lambda_3 \vec{u}_3 - \lambda_4 \vec{u}_4) - \lambda_4(-\lambda_3 \vec{u}_4 + \lambda_4 \vec{u}_3) = (-\lambda^2_3 - \lambda^2_4) \vec{u}_3$$

Así  $(-\lambda^2_3 - \lambda^2_4) \vec{u}_3 \in L[\vec{u}_1, \vec{u}_2]$ , de donde  $-\lambda^2_3 - \lambda^2_4 = 0 \Rightarrow \lambda_3 = \lambda_4 = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 0$ ,

ya que  $\vec{u}_1, \vec{u}_2$  son linealmente independientes. Por tanto, hemos probado que  $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3, \vec{u}_4\}$  son linealmente independientes, luego constituyen una base de  $\mathbf{R}^4$

Como hemos visto que  $f(\vec{u}_1) = \vec{u}_2$   $f(\vec{u}_2) = -\vec{u}_1$   $f(\vec{u}_3) = \vec{u}_4$   $f(\vec{u}_4) = -\vec{u}_3$ , se deduce

que la matriz de  $f$  respecto de dicha base es 
$$\begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$
 como queríamos

demostrar.

**c)** Sea  $\mathbf{P}$  la matriz del cambio de base entre la base dada y la obtenida en el apartado **b)**.

Entonces  $\mathbf{A} = \mathbf{PMP}^{-1}$ , luego se tiene que  $\det(\mathbf{A}) = (\det(\mathbf{P}))(\det(\mathbf{M}))(\det(\mathbf{P}^{-1})) = \det(\mathbf{M}) = 1$ .